

(11)Publication number:

2004-145172

(43) Date of publication of application: 20.05.2004

(51)Int.Cl.

G10L 15/20 G01S 3/802 G10L 15/28 G10L 21/02

(21)Application number: 2002-312204

(71)Applicant: NIPPON TELEGR & TELEPH CORP <NTT>

(22) Date of filing:

(72)Inventor: SAWADA HIROSHI

28.10.2002

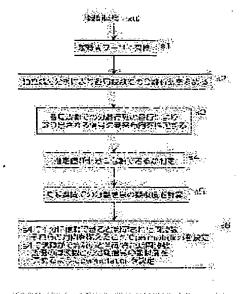
MUKAI MAKOTO

ARAKI AKIKO **MAKINO SHOJI**

(54) METHOD, APPARATUS AND PROGRAM FOR BLIND SIGNAL SEPARATION, AND RECORDING MEDIUM WHERE THE PROGRAM IS RECORDED

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To highly accurately solve a permutation of blind signal separation by combining a solution of permutation by the arrival direction of a signal and a solution of permutation by the similarity of a separated signal. SOLUTION: When the permutation is solved after (s1) performing short time Fourier transformation of an observation signal, (s2) finding separation matrixes at each frequency by independent component analysis, (s3) estimating arrival directions of signals extracted from each row of the separation matrixes at each frequency, (s4) judging whether the estimated values are reliable enough, (s5) calculating similarities of separated signals between frequencies, and (s6) finding separation matrixes at each frequency, a permutation is determined by making uniform the arrival directions of the signals at frequencies at which it is judged the estimation of the arrival directions are reliable enough, or a permutation is so determined at other frequencies that similarities of the separated signals to nearby frequencies increase.



国际的现在分词是是一个一点是对外的原则是是

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

28.01.2005

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12)公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2004-145172 (P2004-145172A)

(43) 公開日 平成16年5月20日 (2004.5.20)

(51) Int.C1. ⁷	F 1		テーマコード(参考)
G 1 O L 15/20	G1OL 3/02	301Z	5DO15
GO1S 3/802	GO1S 3/802		51083
G 1 O L 15/28	G10L 9/00	F	
G10L 21/02	G1OL 3/00	511	

審査請求 未請求 請求項の数 4 〇L (全 13 頁)

(21) 出願番号

特願2002-312204 (P2002-312204)

(22) 出願日

平成14年10月28日 (2002.10.28)

特許法第30条第1項適用申請有り 平成14年9月2 (74)代理人 6日 社団法人日本音響学会発行の「日本音響学会20

○2年秋季研究発表会講演論文集-1-」に発表

(71) 出願人 000004226

日本電信電話株式会社

東京都千代田区大手町二丁目3番1号

100066153

弁理士 草野 卓

(74) 代理人 100100642

弁理士 稲垣 稔

(72) 発明者 澤田 宏

東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日

本電信電話株式会社内

(72) 発明者 向井 艮

東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日

本電信電話株式会社内

最終頁に続く

図3

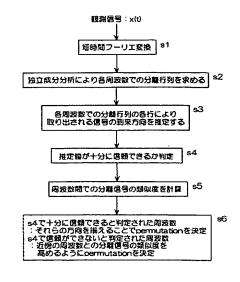
(54) 【発明の名称】 ブラインド信号分離方法及び装置、ブラインド信号分離プログラム並びにそのプログラムを記録 した記録媒体

(57) 【要約】

【課題】プラインド信号分離におけるpermutat ionを信号の到来方向によるpermutation の解法と分離信号の類似度によるpermutatio nの解法を組み合わせて高い精度で解決する。

【解決手段】 (s1) 観測信号を短時間フーリエ変換し 、(s2)独立成分分析により各周波数での分離行列を 求め、(s3)各周波数での分離行列の各行により取り 出される信号の到来方向を推定し、(s4)その推定値 が十分に信頼できるかどうかを判定し、(s5)周波数 間での分離信号の類似度を計算し、(s6)各周波数で 分離行列を求めた後でパーミュテーション(permu tation)を解決する際に、信号の到来方向の推定 が十分に信頼できると判定された周波数ではそれらの方 向を揃えることでpermutationを決定し、そ の他の周波数では近傍の周波数との分離信号の類似度を 高めるようにpermutationを決定する。

【選択図】図3



周波数領域でのブラインド信号分離方法の手順

【特許請求の範囲】

【請求項1】

観測信号を短時間フーリエ変換する手順と、

独立成分分析により短時間フーリエ変換した各周波数での分離行列を求める手順と、

各周波数での分離行列の各行により取り出される信号の到来方向を推定する手順と、

その推定値が十分に信頼できるかどうかを判定する手順と、

短時間フーリエ変換した周波数間での分離信号の類似度を計算する手順と、

各周波数で分離行列を求めた後でパーミュテーション(permutation)を解決する際に、

信号の到来方向の推定が十分に信頼できると判定された周波数ではそれらの方向を揃える 10 ことでpermutationを決定し、その他の周波数では近傍の周波数との分離信号の類似度を高めるようにpermutationを決定していく手順を有する、ことを特徴とするプラインド信号分離方法。

【請求項2】

観測信号を短時間フーリエ変換する手段と、

独 立 成 分 分 析 に よ り 短 時 間 フ ー リ エ 変 換 し た 各 周 波 数 で の 分 離 行 列 を 求 め る 手 段 と 、

各周波数での分離行列の各行により取り出される信号の到来方向を推定する手段と、

その推定値が十分に信頼できるかどうかを判定する手段と、

短時間フーリエ変換した周波数間での分離信号の類似度を計算する手段と、

各周波数で分離行列を求めた後でパーミュテーション(permutation)を解決 20 する際に、

信号の到来方向の推定が十分に信頼できると判定された周波数ではそれらの方向を揃えることでpermutationを決定し、その他の周波数では近傍の周波数との分離信号の類似度を高めるようにpermutationを決定していく手段と、を備えたことを特徴とするプラインド信号分離装置。

【請求項3】

観測信号を短時間フーリエ変換する処理と、

独立成分分析により短時間フーリエ変換した各周波数での分離行列を求める処理と、

各周波数での分離行列の各行により取り出される信号の到来方向を推定する処理と、

その推定値が十分に信頼できるかどうかを判定する処理と、

短時間フーリエ変換した周波数間での分離信号の類似度を計算する処理と、

各周波数で分離行列を求めた後でパーミュテーション(permutation)を解決する際に、

信号の到来方向の推定が十分に信頼できると判定された周波数ではそれらの方向を揃えることでpermutationを決定し、その他の周波数では近傍の周波数との分離信号の類似度を高めるようにpermutationを決定していく処理と、をコンピュータに実行させるためのプラインド信号分離プログラム。

【請求項4】

観測信号を短時間フーリエ変換する処理と、

独 立 成 分 分 析 に よ り 短 時 間 フ ー リ エ 変 換 し た 各 周 波 数 で の 分 離 行 列 を 求 め る 処 理 と 、

各周波数での分離行列の各行により取り出される信号の到来方向を推定する処理と、

その推定値が十分に信頼できるかどうかを判定する処理と、

短時間フーリエ変換した周波数間での分離信号の類似度を計算する処理と、

各周波数で分離行列を求めた後でパーミュテーション(permutation)を解決する際に、

信号の到来方向の推定が十分に信頼できると判定された周波数ではそれらの方向を揃えることでpermutationを決定し、その他の周波数では近傍の周波数との分離信号の類似度を高めるようにpermutationを決定していく処理と、をコンピュータに実行させるためのプラインド信号分離プログラムを記録した記録媒体。

【発明の詳細な説明】

50

30

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は信号処理の技術分野に属し、複数の信号が空間内で混合されたものから、源信号 をできるだけ正確に復元する信号分離の技術に関する。

本技術により、様々な妨害信号が発生する実環境において、目的の信号を精度良く取り出 すことが可能となる。音信号に対する応用例としては、音声認識器のフロントエンドとし て働く音源分離システムなどが挙げられる。話者とマイクが離れた位置にあり、マイクが 話者の音声以外を収音してしまうような状況でも、そのようなシステムを使うことで話者 の音声のみを取り出して正しく音声を認識することができる。

[0002]

【従来の技術】

[ブラインド信号分離]

まず、プラインド信号分離の定式化を行う。

N個の信号が混合されてM個(M≧N)のセンサで観測されたとする。本発明では、信号 の発生源からセンサまでの距離により信号が減衰・遅延し、また壁などにより信号が反射 して 残響 が 発 生 す る 状 況 を 扱 う 。 こ の よ う な 状 況 で の 混 合 は 、 源 信 号 s 。(t) (t : 時 刻、1<p≦N)からセンサx。(t) (1<a≦M)へのインパルス応答h。。(k) による畳み込み混合

【数 1 】

$$X_q(t) = \sum_{p=1}^{N} \sum_{k} h_{qp}(k) S_p(t-k) となる。$$

ブ ラ イ ン ド 信 号 分 離 の 目 的 は 、 源 信 号 s 。(t) や イ ン パ ル ス 応 答 h 。。(k) を 知 ら ず に、観測信号x。(t)のみから、分離のためのFIR(Finite Impulse Response)フィルタの係数wra(k)と分離信号 【数 2 】

 $y_{r}(t) = \sum_{q=1}^{M} \sum_{k W_{rq}} (k) x_{q}(t-k)$ を求めることにある。

図 1 に N = M = 2 である場合のブラインド信号分離の概要を説明するための図を示す。 一般に源信号s。(t)は互いに独立であるため、独立成分分析(ICA:Indepe ndent Component Analysis)を用いて分離のためのフィルタ係 数w、。。(k)を計算できる。ICAを用いた信号分離の手法には様々なものがあるが、 残響に対処するためには周波数領域での手法が有効である。上記の畳み込み混合の問題を 、周波数毎の瞬時混合の問題に置き換えることができるからである。

[00003]

[周波数領域でのブラインド信号分離]

図2に周波数領域で独立成分分析を用いるプラインド信号分離装置の構成を示す。 周 波 数 領 域 の 手 法 で は 、 フ ィ ル タ 係 数 w , 。(k) を 直 接 計 算 す る の で は な く 、 そ の 周 波 数応答W,。(f)をICAを用いて計算する。そのために、まず、センサaでの観測信 号 x 。(t) に 短 時 間 離 散 フ ー リ エ 変 換 を 適 用 し て X 。(f , m) を 求 め る 。 こ こ で f は 周波数、mはフレーム番号である。

次に、各周波数 f で瞬時混合の I С A:

【外 1】

10

20

30

Y(f,m) = W(f) X(f,m)を解く。

ここで \mathbf{W} (f) は要素 $\mathbf{W}_{r,q}$ (f) である $\mathbf{P} \times \mathbf{Q}$ の行列であり、 \mathbf{X} (f,m) = [\mathbf{X}_1 (f,m),

・・・, $X_{Q}(f,m)$] $^{\mathsf{T}}$, $\mathsf{Y}(f,m) = [Y_{1}(f,m), \cdots, Y_{P}(f,m)]^{\mathsf{T}}$ である。

例えば、N=M=2である場合(図1参照)は

$$\begin{bmatrix} Y_{1}(f,m) \\ Y_{2}(f,m) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} W_{11}(f) & W_{12}(f) \\ W_{21}(f) & W_{22}(f) \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} X_{1}(f,m) \\ X_{2}(f,m) \end{bmatrix}$$
(1)

となる。

ICAでは、W(f)の行が入れ替わってもY(f,m)の独立性は保たれる。

例えば、N=M=2である場合は、式(1) おいて $\mathbf{W}(f)$ の1行目

 $[W_{11}(f) \quad W_{12}(f)]$ が $Y_{1}(f,m)$ を生成しており、2行目 $[W_{21}(f) \quad W_{22}(f)]$

がY2(f,m)を生成している。もし仮にW(f)の1行目と2行目を入れ替えた

としても、Y1(f,m)とY2(f,m)が入れ替わるだけで、Y(f,m)の独立性は

保たれる。以上のことから、任意の2つの周波数 f 1と f 2の間で

 $Y_r(f_1,m)$ と $Y_r(f_2,m)$ が同じ源信号に対応しているとは限らない。

従って、周波数間でY, (f,m)が同じ源信号に属するように、W (f) の行を

揃える必要がある。これがパーミュテーション(permutation)の問題である。これを解決した後、 W_{ra} (f) に逆離散フーリエ変換を施すことで、分離のためのフィルタ係数 w_{ra} (k) が最終的に求まる。以下、permutationの問題を解決 3 する従来技術を 2 つ紹介する

[0004]

[信号の到来方向によるpermutationの解法]

1つ目の従来技術は、信号の到来方向を推定することによるpermutationの解 法である(例えば、非特許文献 1 参照)。

到来方向の推定を行う代表的な方法として、指向特性をプロットするものが知られている。その方法はまず、混合系のインパルス応答を直接波のみで近似し、さらに平面波を仮定する。源信号 s ,の到来方向を 0 ° $\leq \theta$, ≤ 1 8 0 ° (センサの並びと垂直な方向が 9 0 °)、センサ q の位置を d 。とすると、混合系の周波数応答は H 。, (f) = e x p (j

 $2\pi f c^{-1} d_{q} c o s \theta_{P}$)と表現できる(c は信号の速度)。すると、角度 θ_{P} にある源信号 s_{p} から分離信号 y_{r} への周波数応答

【数 3 】

10

 $\Sigma_q W_{r,q}(f) \cdot H_{q,p}(f)$ として、指向特性 $B_r(f,\theta_p) = \sum_q W_{r,q}(f) \cdot \exp(2\pi f c^{-1} d_q \cos\theta_p)$

が求まる。

[0005]

以上の方法により、分離行列の各行が取り出している信号の到来方向を周波数毎に推定し、それらの方向を揃えることによりpermutationを解決することができる。しかし、いくつかの周波数では、ゲインが最小となる角度 $0^\circ \le \theta_{\mathbb{P}} \le 180^\circ$ に存在せず、到来方向の推定が得られない場合もある。また、推定値が他の周波数と大きく異なるた 20め信頼度の低い推定となることもある。特に低周波数では、方向の差から生じる位相差が小さいため、そのような場合が多い。従って、それらの周波数ではpermutationが決定できなかったり間違えたりする。

[0006]

[分離信号の類似度によるpermutationの解法]

2つ目の従来技術は、分離信号の類似度によるpermutationの解法である(例えば、非特許文献 2 参照)。

ある 2 つの周波数での分離信号 Y, (f, m) と Y, (f₂, m) の類似度は、それらの絶対値の包絡線に関する相関を用いて計算する。

まず相関の定義を行う。

2つの信号 x (n) と y (n) の相関は c o r (x, y) = [< x $\cdot y$ > - < x > $\cdot < y$ >] / $(\sigma_x \cdot \sigma_y)$ で与えられる。ここで $< \cdot >$ は時間平均、 σ は標準偏差である。 c o r (x, x) = 1 であり、x と y が無相関ならば c o r (x, y) = 0 である。 ある 2 つの周波数での分離信号 Y, (f_1, m) と Y, (f_2, m) は、たとえこれらが同じ源信号に対応していても、それらの相関は小さい。これはフーリエ変換が直交変換の性質をもつからである。一方、分離信号 Y, (f, m) の絶対値の包絡線(R は移動平均を取る長さを決定するパラメータ)

【数4】

$$V_{r}(f,n) = \frac{1}{2R+1} \sum_{|m-n| \le R} |Y_{r}(f,m)|$$
 (2)

は分離信号 Y 、 (f , m) 自身と違い、同じ源信号に対応する場合、特に近傍の周波数で高い相関を持つことが知られている。従ってこれらの相関を計算することで p e r m u t a t i o n を解決できる。以後の説明では、 p e r m u t a t i o n を解決できる。以後の説明では、 p e r m u t a t i o n を変更しなければ π (1) = 1 , π (2) = 2 であり、 p e r m u t a t i o n を変更しなければ π (1) = 1 , π (2) = 2 であり、 p e r m u t a t i o n を表れば π (1) = 2 , π (2) = 1 である。従来の技術としては、周波数の差D以下の近傍で相関の和が最も大きくなるように

【数 5】

$\pi_{f} = \arg \max_{\pi} \sum_{|g-f| \leq D} \sum_{p=1}^{N} \operatorname{cor} [V_{\pi(p)}(f), V_{\pi_{g(p)}}(g)]$

に基づき周波数 f でのpermutationπ,を求めていく方法が存在する。ここで π_gは周波数gでのpermutationである。

[0007]

【非特許文献1】

S. Kurita, H. Saruwatari, S. Kajita, K. Taked and F. Itakura, "Evaluation ofblind gnal separation method using directivity pattern under reverberant conditions," in Proc. ICASSP2000, 2000, pp. 3140-3143 【非特許文献2】

S. Ikeda and N. Murata, "An approach source separation of speech signals, ICANN '98, Sep. 1998, pp. 761-7 "in Proc. 6 6

[0008]

【発明が解決しようとする課題】

従来の技術として紹介したpermutationの解決方法は、それぞれ以下の欠点が ある。

1つ目の信号の到来方向によるものでは、実際に起こる信号の減衰や残響を考慮せず、混 合系のインパルス応答を直接波のみで近似し平面波を仮定して方向を推定している。その

ため、従来の技術で説明したように、いくつかの周波数で方向が推定できないこと、ある いは推定できたとしても信頼度の低い推定となることがある。その結果、それらの周波数 ではpermutationが決定できなかったり間違えたりする。全体としてみると、 いくつかの周波数でどうしてもpermutationを間違うため、高精度にperm

utationを解決しているとは言えない。

一方、2つ目の分離信号の類似度によるものは、式(3)に従ってpermutatio nを解決するため、すべての周波数ピン(bin)でpermutationが決定でき る。また、分離信号そのものを用いているため、その精度は、近似を行っている1つ目の 30 到来方向によるものより高い。しかし、近傍の周波数との相対的な関係によりpermu tationを決定していくため、どこかの周波数で間違えれば、その先の周波数すべて において間違えることになる。従って、すべての周波数で正しいpermutation が得られれば良いが、どこかの周波数で間違えた場合の被害は甚大であるため、安定性に 欠けるという点で実用的ではない。

そこで本発明の目的は、上記2つの方法を統合してお互いの欠点を補間し合い、高精度で 安定性のあるpermutationの解決方法を提供することにある。

[00009]

【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するため、本発明は、

観測信号を短時間フーリエ変換し、

独立成分分析により各周波数での分離行列を求め、

各周波数での分離行列の各行により取り出される信号の到来方向を推定し、

その推定値が十分に信頼できるかどうかを判定し、

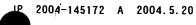
到来方向の推定値からpermutationを決定し、

周波数間での分離信号の類似度を計算し、

指定された(推定値が十分に信頼できる)周波数のpermutationは変更せずに 、指定されない周波数では近傍の周波数との分離信号の類似度に基づきpermutat ionを決定することを特徴とする。

[0010]

40



【発明の実施の形態】

[周波数領域で独立成分分析を用いる信号分離の構成]

図2は、周波数領域で独立成分分析を用いるプラインド信号分離装置のプロック図である

その詳細は従来の技術で説明した。本発明は、この中のpermutation解決部に特徴を有する。

図3に本発明のブラインド信号分離方法の手順を示す。

- s 1:観測信号を短時間フーリエ変換し、
- s 2 : 独立成分分析により各周波数での分離行列を求め、
- s3:各周波数での分離行列の各行により取り出される信号の到来方向を推定し、
- s4:その推定値が十分に信頼できるかどうかを判定し、
- s 5 : 周波数間での分離信号の類似度を計算し、
- s 6:各周波数で分離行列を求めた後でpermutationを解決する際に、信号の到来方向の推定が十分に信頼できると判定された周波数ではそれらの方向を揃えることでpermutationを決定し、その他の周波数(信号の到来方向の推定が信頼できないと判定された周波数)では近傍の周波数との分離信号の類似度を高めるようにpermutationを決定する。

[0011]

[本発明の構成]

図4は、本発明のpermutation解決部の構成例を示すプロック図である。 20 permutation解決部は、信号の到来方向によるpermutation解決部と、分離信号の類似度によるpermutation解決部で構成される。 信号の到来方向によるpermutation解決部では、

【外2】

独立成分分析の結果である分離行列W(f)を入力とし、各周波数において分離行列の各行がどの方向から到来する信号を取り出しているかを推定することで permutation を解決し、その結果W'(f)を出力する。同時に、周波数の集合 fix も出力する。fix の要素となる周波数では、到来方向の推定値が信頼できるため、それによる permutation の解決結果W'(f)を以降の処理で変更しない。分離信号の類似度(相関)による permutation 解決部では、fix に含まれない周波数に対して、既に permutation が決まっている周波数との分離信号の類似度を計算することで permutation を解決し、最終結果W'(f)を出力する。

[0012]

[信号の到来方向によるpermutationの解決]

図 5 は、信号の到来方向による p e r m u t a t i o n 解決部の構成を示すプロック図である。

到来方向による permutation 解析部では、従来の技術で説明した方法などを用いて、周波数毎に分離行列の各行がどの方向の信号を取り出しているかを解析して Θ (f)を出力する。方向による permutation 決定部では、各周波数において推定された信号の到来方向 Θ (f)に基づき、

【外3】

10

分離行列W(f)の行をソートしてその結果をW'(f)とすることで permutation を解決していく。Θ(f)が得られなかった周波数においては、W(f)をその ままW'(f)とする。ここまでは従来の技術と同じである。

本発明の特徴は、推定された信号の到来方向が十分に信頼できるかどうかを、信頼性判定 部において判定し、信頼できる周波数の集合fixを求めることにある。本実施例では以 下の条件を満たすかどうかを調べることで判定する。

- 1. 信号の到来方向の推定値が、源信号の数だけ存在すること
- 2. 信号の到来方向の推定値が、他の周波数のものと比べて大きく異ならないこ ے
- 3 . 各 推 定 値 が 与 え る 角 度 に お い て 、 抑 圧 さ れ る べ き 信 号 が 取 り 出 さ れ る 信 号 に 比べて十分に抑圧されていること

1 つ目の条件は、到来方向推定部の出力 Θ (f)が、源信号と同じ数の推定値を持ってい るかどうかで判定できる。2つ目の条件は、推定された信号の方向をソートした後、すべ ての周波数による平均を計算し、その平均と大きく異ならなければ条件を満たすと判定で きる。例えば源信号が2個の場合、推定方向の全周波数での平均が54°と137°であ るとする。ある周波数で推定方向が53°と134°であれば、これらは大きく異ならな いため条件を満たすが、別の周波数で推定方向が20°と91°であれば大きく異なるた 20 め条件を満たしていないと見なす。3つ目の条件は、各推定値が与える角度における指向 特性 B $_{1}$ (f $_{1}$ $_{2}$ $_{3}$) のゲインを計算することで判定できる。例えば、図 7 に示す指向特 性では、3152Hz、3156Hz双方において、抑圧されるべき信号が十分に抑圧さ れているため条件を満たす。一方、図8に示す312Hzの指向特性では、Θ(312H z) = [114,70] ^Tであり、それぞれの角度における指向特性のゲインを計算する E_{\perp} , E_{\perp} (3 1 2 Hz, 1 1 4) = 0. 6 0 1, E_{\perp} (3 1 2 Hz, 1 1 4) = 0. 5 3 7, B_1 (3 1 2 H z, 7 0) = 0. 3 2 5, B_2 (3 1 2 H z, 7 0) = 0. 7 4 3 \succeq なる。取り出される信号と抑圧されるべき信号のゲインの比を計算すると、それぞれ、0 . 5 3 7 / 0 . 6 0 1 = 0 . 8 9 4 , 0 . 3 2 5 / 0 . 7 4 3 = 0 . 4 3 7 であり、十分 に抑圧されていないとみなせるため、条件を満たしていないと考える。 【外4】

以上の方法により、分離行列W(f)から信号の到来方向を推定して

permutationを解決し、同時にその推定値が十分に信頼できるかどうかの判定 を行った。

信頼できる周波数は f i x の要素となっている。 f i x に属さない周波数では、信号の到 来方向の推定値が十分に信頼できないため、次の分離信号の類似度によるpermuta tionの解決に頼る必要がある。

[0013]

[分離信号の類似度によるpermutationの解決]

図6は、分離信号の類似度によるpermutation解決部の構成を示すプロック図 である。

【外5】

10

30

10

分離信号生成部では、分離行列W(f)と観測信号を短時間フーリエ変換した信号X(f,m)から分離信号Y(f,m)を生成する。

包絡線計算部では、式(2)に従って、分離信号の絶対値の包絡線 $V(f,n) = [V_1(f,n), \cdots, V_p(f,n)]^{\mathsf{T}}$

を計算する。

ここまでは従来の技術と同じである。

本発明の特徴は、信号の到来方向に基づいて決定された permutation のうち、

集合 fix に属する周波数の permutation を変更することなく、集合 fix に

属さない周波数の permutation を、分離信号の絶対値の包絡線V(f,n)の相関

に基づいて決定していくことにある。これは類似度(相関)による

permutation 決定部で行われる。

本実施例では、既にpermutationが決定した(すなわち集合fixに属する) 20 周波数との包絡線の相関を、明らかに大きくできる周波数からpermutationを 決めていく。そのための具体的なアルゴリズムを図9に示す。 まず、集合fixに属さないすべての周波数fにおいて、周波数の差がD以下の近傍で集合fixに属する周波数との包絡線の相関の和 【数6】

$$\sum_{|g-f| \le D, g \in f_X} \sum_{p=1}^{N} \text{cor} \left[V_{\pi(p)}(f), V_{\pi_g(p)}(g) \right]$$
 (4)

を最大にするpermutationとその最大値max Cor $_i$ を求める。ここで π_s は周波数gでのpermutationである。次に、max Cor $_i$ が最大となる周波 30数 $_i$ を選び、そのpermutationを π_i として決定し、周波数 $_i$ を $_i$ i to $_i$ を $_i$ とする。なお、permute (W, $_i$) は、permutation $_i$ に従ってWの行を入れ替える関数である。

以上の方法により、すべての周波数においてpermutationが決定する。

[0014]

本発明のブラインド信号分離装置は、CPUやメモリ等を有するコンピュータと、ユーザが利用する端末と、CD-ROM、磁気ディスク装置、半導体メモリ等の機械読み取り可能な記録媒体とから構成することができる。記録媒体に記録されたブラインド信号分離プログラムあるいは回線を介して伝送されたブラインド信号分離プログラムはコンピュータに読み取られ、コンピュータ上に前述した各構成要素及び処理を実現する。

[0015]

【発明の効果】

従来技術および本発明を用いて、2つの音源を分離した際の分離性能の比較を図10に示す。

本結果を得るに際し、残響時間 3 0 0 m s のインパルス応答に、A S J 研究用音声コーパスから選んだ 8 秒の音声データ 1 2 組を畳み込んで混合信号を作成した。縦軸は S N R (s i g n a l - t o - n o i s e r a t i o) として計算した分離性能に対応し、横軸は音声データの組に対応する。" a v"は1 2 組の平均である。比較のため p e r m u t a t i o n の解決には以下の 3 つの方法を用いた。" d i r" は信号の到来方向による方法、" c o r" は分離信号の類似度による方法、" b o t h" は双方を併用した本発明に 50

10

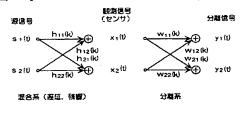
20

よる方法である。" d i r " は安定的に解決しているが性能が不十分であるのに対し、" c o r " は非常に良い場合もあるが悪い場合もあり安定性に欠ける。" b o t h " は常に良い性能となっており、本発明の効果が確認できる。

信号の到来方向による方法では方向という絶対的な基準でpermutattionを解決するため、精度にはやや欠けるが、大きく間違えることが少ない。一方、分離信号の類似度による方法では、高い精度でpermutationを解決できるが、どこかで間違った時の被害が大きい。本発明は、これら2種類の利点を活かして統合しているため、安定的に高い精度でpermutationを解決できる。

【図面の簡単な説明】

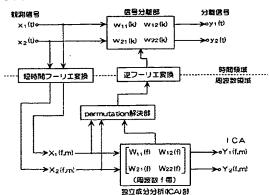
- 【図1】ブラインド信号分離の概要を説明するための図。
- 【図2】周波数領域で独立成分分析を用いるプラインド信号分離装置の構成を示すプロック図。
- 【図3】本発明のプラインド信号分離方法の手順を示す図。
- 【図4】本発明におけるpermutation解決部の構成を示すプロック図。
- 【図 5】 図 4 における信号到来方向による p e r m u t a t i o n 解決部の構成を示すブロック図。
- 【図 6】 図 4 における分離信号の類似度による permutation 解決部の構成を示すブロック図。
- 【図7】3152Hz、3156Hzにおける指向特性のゲインをプロットした図。
- 【図8】312Hzにおける指向特性のゲインをプロットした図。
- 【図9】分離信号の類似度によるpermutation決定部のアルゴリズムを示す図
- 【図10】従来方法と本発明による方法の分離性能の比較を行う図。



ブラインド信号分離の概要

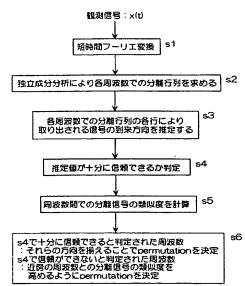
21

[図2]



淘波数領域で独立成分分析を用いるプラインド信号分離装置

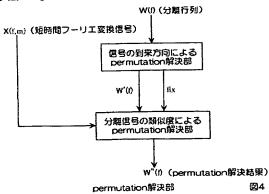
【図3】



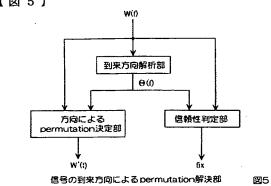
周波数領域でのブラインド信号分離方法の手順

₩3

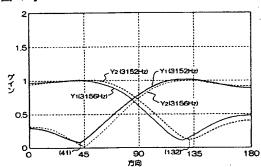




【図5】

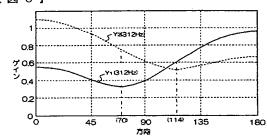


[図7]



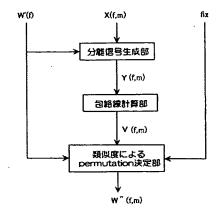
3152Hz,3156Hzにおける指向特性のゲインのプロット 図7

[図8]



312Hzにおける指向特性のゲインのブロット

【図6】



分離信号の類似度によるpermutation解決部

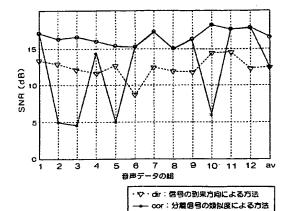
⊠6

【図9】

```
m, v (n ,fix
/•すべての閉波数が fix に属するまで繰り返す*!
while ( *f € fix |
      たfix に属さないすべての周波数 f において式(4) を最大化する*/
        for ( "f & fix |
               \begin{split} \max & \mathsf{Cor}_t \triangleq \max {}_{\mathsf{s}} \sum_{|\mathsf{s}| = 1, |\mathsf{k}| \mathsf{U}_{\mathsf{d}} \in \mathsf{h}} \sum_{\mathsf{p} = 1}^{\mathsf{N}} \mathsf{corf}(\mathsf{V}_{\mathsf{s} + (\mathsf{p})}(\mathsf{f}), \mathsf{V}_{\mathsf{v}_{\mathsf{g}} + (\mathsf{p})}(\mathsf{g})); \\ & \pi_{\mathsf{s}} = \arg \max {}_{\mathsf{s}} \sum_{|\mathsf{s}| = 1, |\mathsf{k}| \mathsf{D}_{\mathsf{d}}(\mathsf{h}, \sum_{\mathsf{p} = 1}^{\mathsf{N}} \mathsf{corf}(\mathsf{V}_{\mathsf{v} + (\mathsf{p})}(\mathsf{f}), \mathsf{V}_{\mathsf{v}_{\mathsf{g}} + (\mathsf{p})}(\mathsf{g})); \end{split}
    ↑ 超も相関が大きい周波数を主とし、その permutation を決定し、
        fix の要素とする*/
          1 = argroax f maxCorf;
           W" (i) = permane(W'(i), π i):
             maxCor: = 0;
             fix = fix \cup \{i\};
```

類似度によるpermutation決定部のアルゴリズム

[図10]



分離性能の比較

—e— both: 本発明による方法

⊠10

フロントページの続き

(72)発明者 荒木 章子

東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日本電信電話株式会社内

(72)発明者 牧野 昭二

東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日本電信電話株式会社内

Fターム(参考),5D015 DD00 EE05

5J083 AA05 AB09 AC28 AD18 BE08